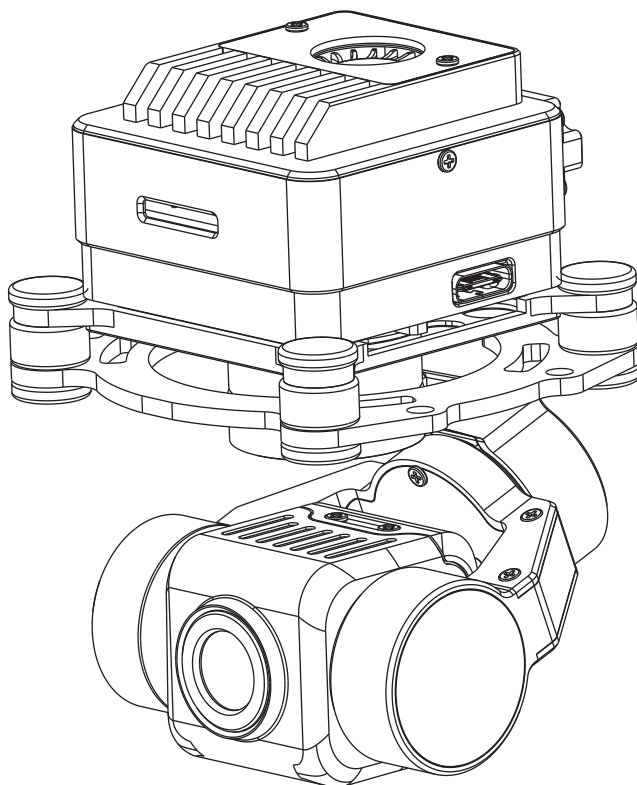




K8-V2单光云台

快速入门指南和免责声明

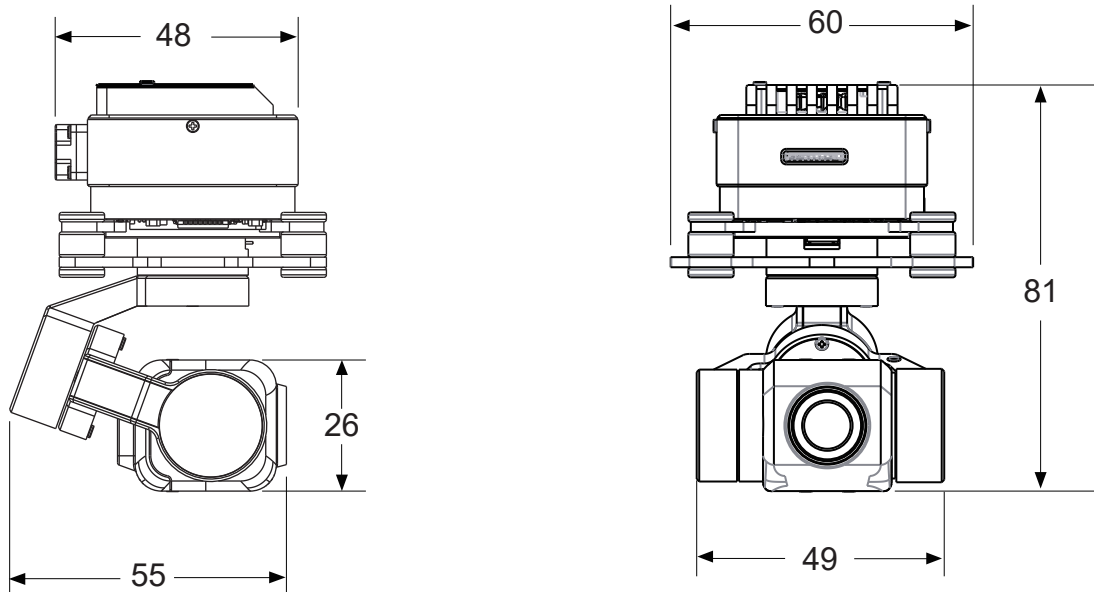
V1.0 202512



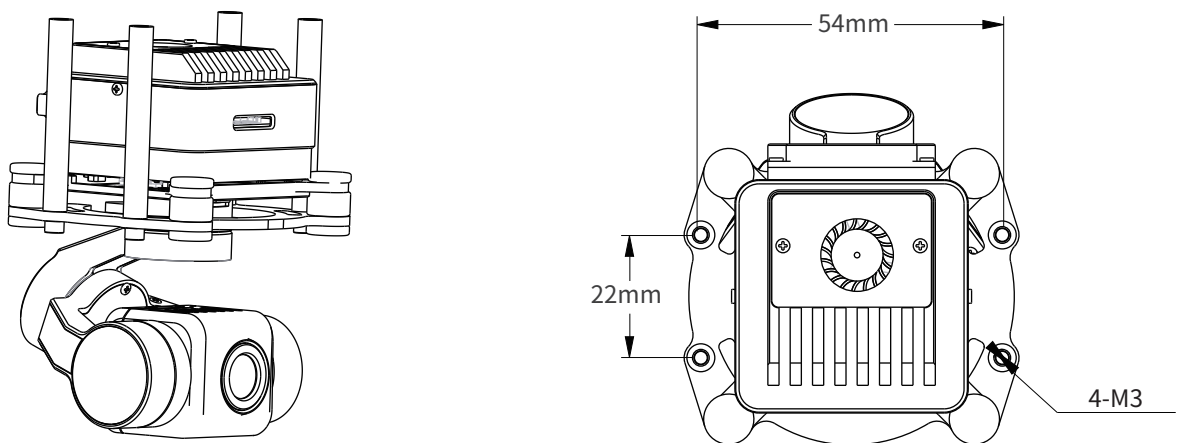
1、产品简介

K8 V2单光跟踪识别云台搭配小型可见光相机,重量仅115g,支持串口TTL/SBus/网络UDP多种控制方式。相机内置4TOPS AI算力,可实现实时人员/车辆识别跟踪等功能。轻量化设计及灵活的控制接口,云台相机在安防、工业等领域展现出高性价比的解决方案价值。

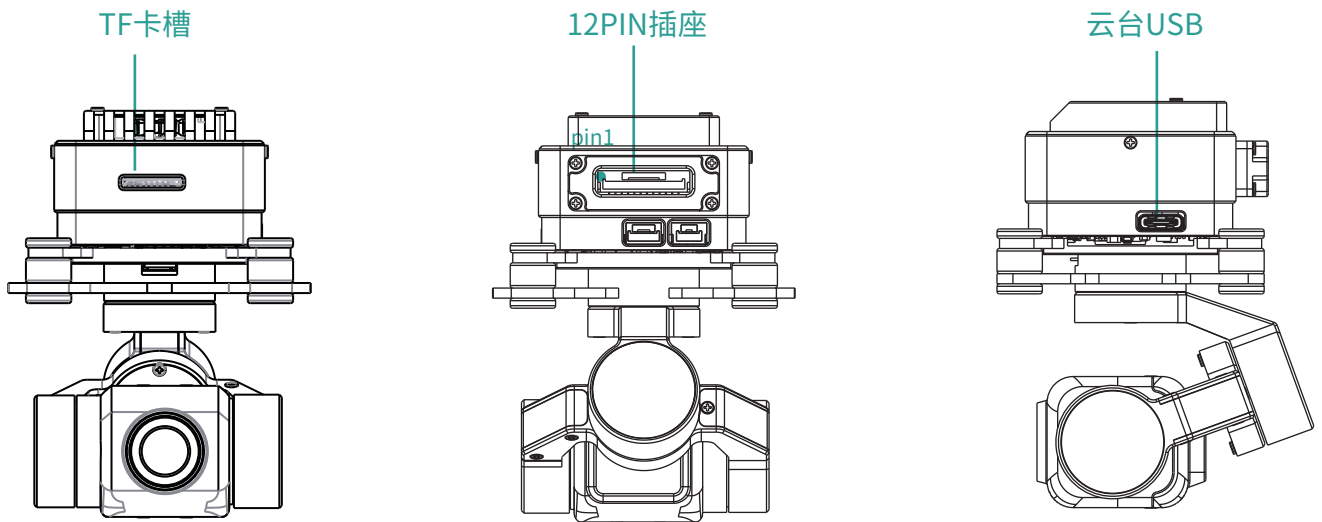
2、外观及镜头尺寸:(单位毫米)



3、安装图



4、产品硬件接口



型号	接口类型	功能
云台USB	USB口	云台升级口
内存卡接口	TF卡接口	存储照片视频

序号	型号	接口类型	接口定义	功能
1	12PIN(GH1.25mm) 连接器	电源接口	GND	GND
2		电源接口	GND	GND
3		电源接口	12V-18V	电源输入
4		电源接口	12V-18V	电源输入
5		通信接口	T+	网络接口
6		通信接口	T-	网络接口
7		通信接口	R+	网络接口
8		通信接口	R-	网络接口
9		通信接口	SBUS	
10		通信接口	GND	
11		通信接口	TX	TTL 串口
12		通信接口	RX	TTL 串口

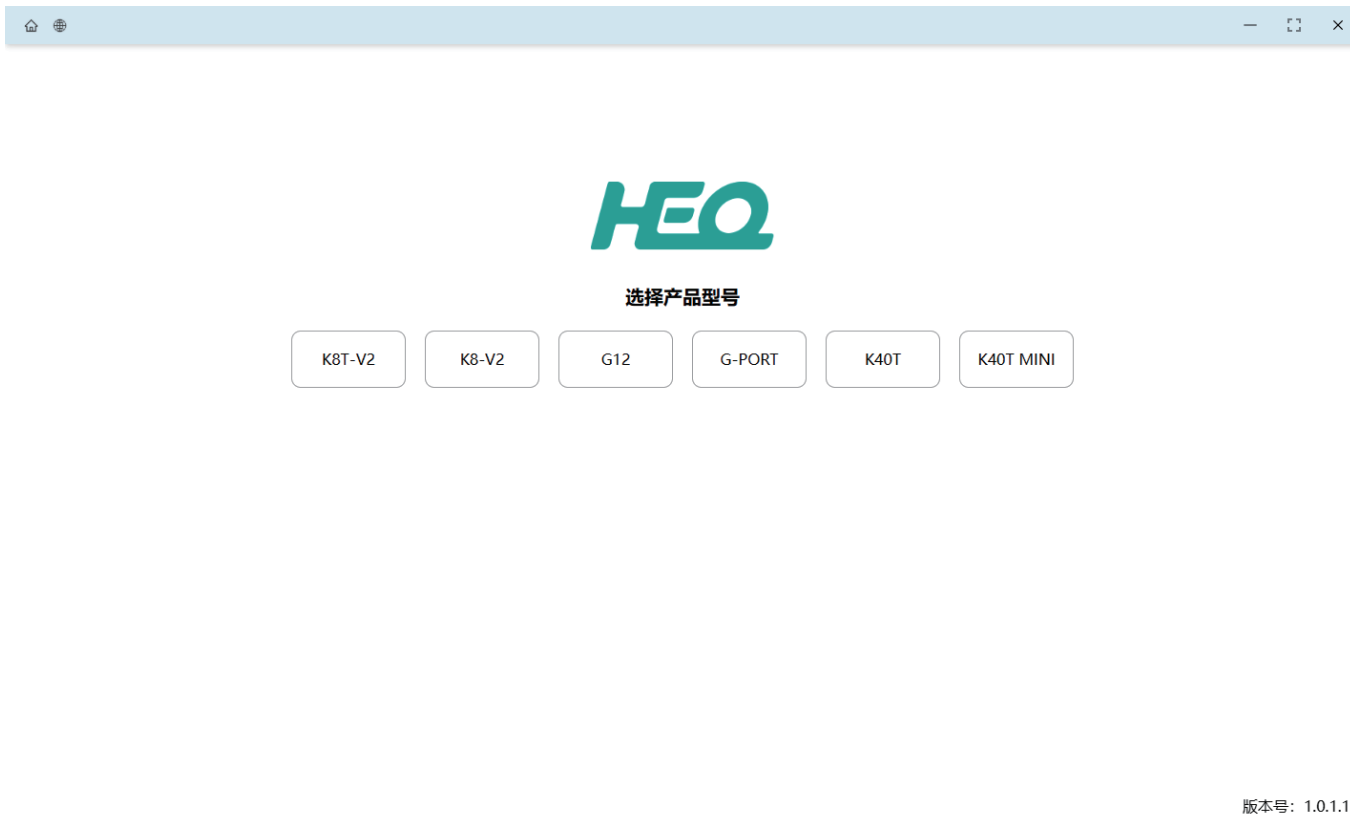
5、产品功能参数表

基础参数	电压	12V-18V
	重量	115g
	控制方式	串口TTL/SBus/网络UDP
	工作环境	-20°C ~ +50°C
	TF卡图片存储格式	JPG
	TF卡视频存储格式	MP4
	编码格式	H264/H265
可见光参数	有效像素	800万
	传感器大小	1/2.8英寸
	焦距(EFL)	8.0mm
	光圈(F.NO)	F1.6
跟踪性能参数	默认目标类型	车和人
	同时能检测的数量	10个目标
	识别帧率	30fps
云台参数	工作模式	三轴增稳
	软件限位角度	俯仰: -90°至 +30° 偏航: -120°至 +120°
	机械结构角度	俯仰: -135°至 +45° 横滚: -45°至 +45° 偏航: -135°至 +135°
	角度抖动量	±0.005°
	云台模式	支持一键回中、一键向下、自动跟踪

6、产品上位机使用指引

上位机请至官网: <https://www.hequavtech.com/> 下载中心进行下载

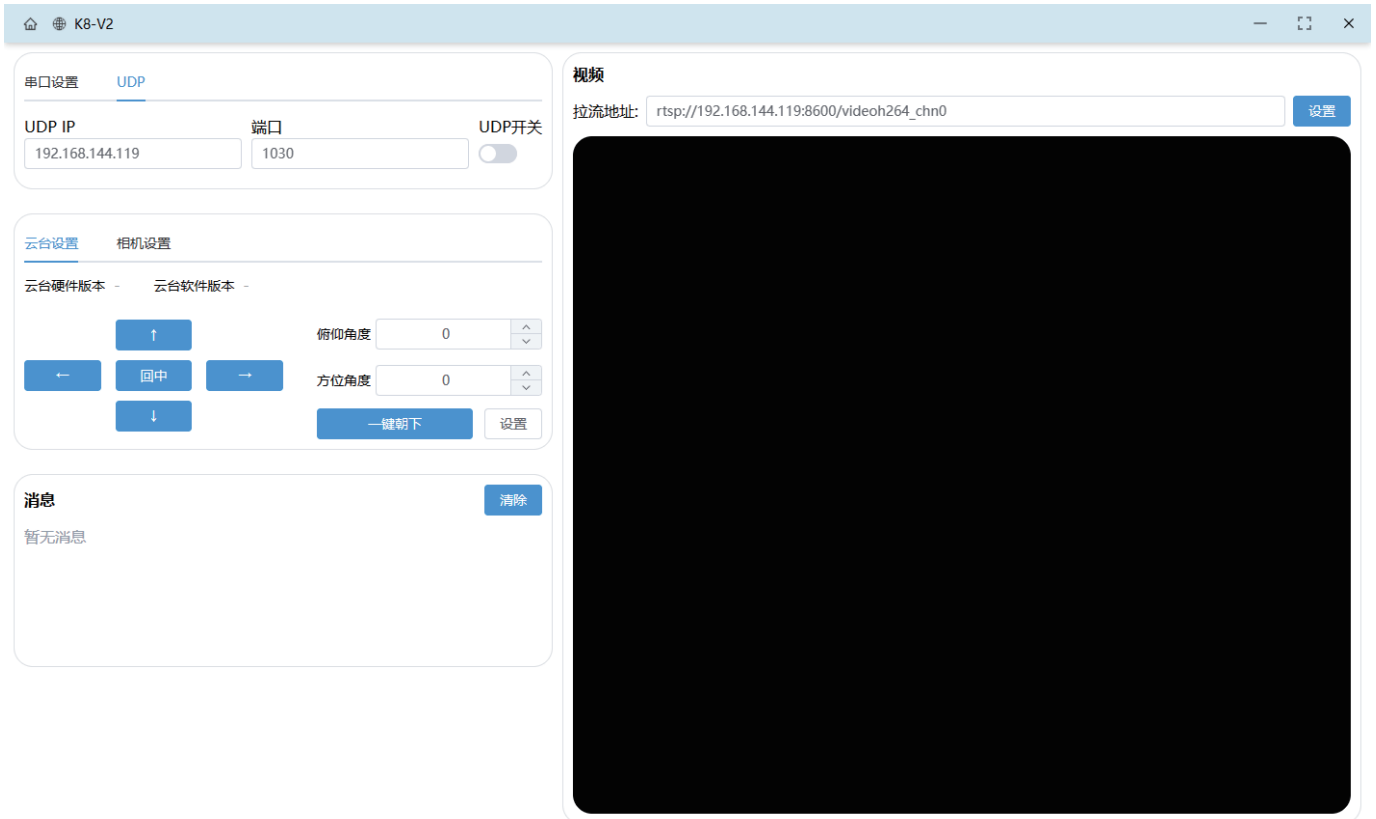
6.1 上位机界面



进入上位机页面, 选择对应型号的产品进入, 如需要切换语言版本, 请点击下示图标进行设置。



进入对应产品型号的页面后,界面如下:



6.2 连接设置



用户可根据实际情况选择串口或者UDP连接形式,具体参数设置参考下表:

接口类型	参数/设置	是否支持用户设置
串口波特率	默认:115200	否
UDP地址	默认:192.168.144.119	是(IP地址)
视频播放地址	默认:rtsp://192.168.144.119:8600/videoh264_chn0	是(IP地址)

6.3 云台控制



用户可点击云台控制按钮进行云台速度、角度控制，云台控制的速度会和变焦倍率有自适应关系，如变焦倍率越高，云台运动速度越低。

6.4 视频流相机类型设置



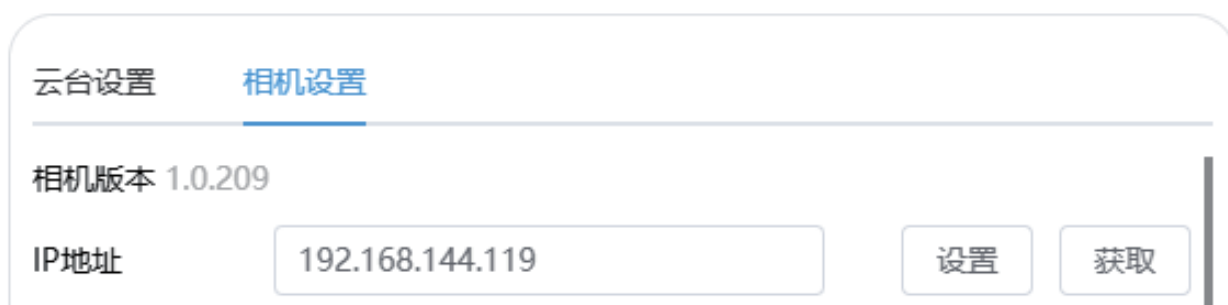
上位机可以选择视频流的相机类型(可见光、热成像及分屏)，可以进行变焦操作，在热成像类型下，可以进行色板切换。

6.5 Sbus功能设置

用户如使用Sbus进行云台相机控制,默认通道如图所示

通道	功能	备注
CH6	变倍设置	三段开关
CH8	一键回中	非自锁
CH10	拍照设置	非自锁,点一次拍照一下
CH11	录像设置	非自锁,点一次开始,再点一次停止
CH12	云台航向	波轮
CH13	云台俯仰	波轮

6.6 相机IP地址设置



The screenshot shows a settings menu with two tabs: '云台设置' (Gimbal Settings) and '相机设置' (Camera Settings). Under '相机设置', the '相机版本' (Camera Version) is 1.0.209. The 'IP地址' (IP Address) field contains '192.168.144.119'. To the right of the input field are two buttons: '设置' (Set) and '获取' (Get).

用户可根据实际需求对IP地址进行设置。注意:设置IP地址后请做好对应记录,以免造成设备无法连接,如万一遇到忘记IP地址的情况,请联系禾启智能官方获得支持。

6.7 AI识别及追踪功能

云台设置 **相机设置**

相机版本 1.0.209

IP地址

视频码流

视频编码格式 H264 H265

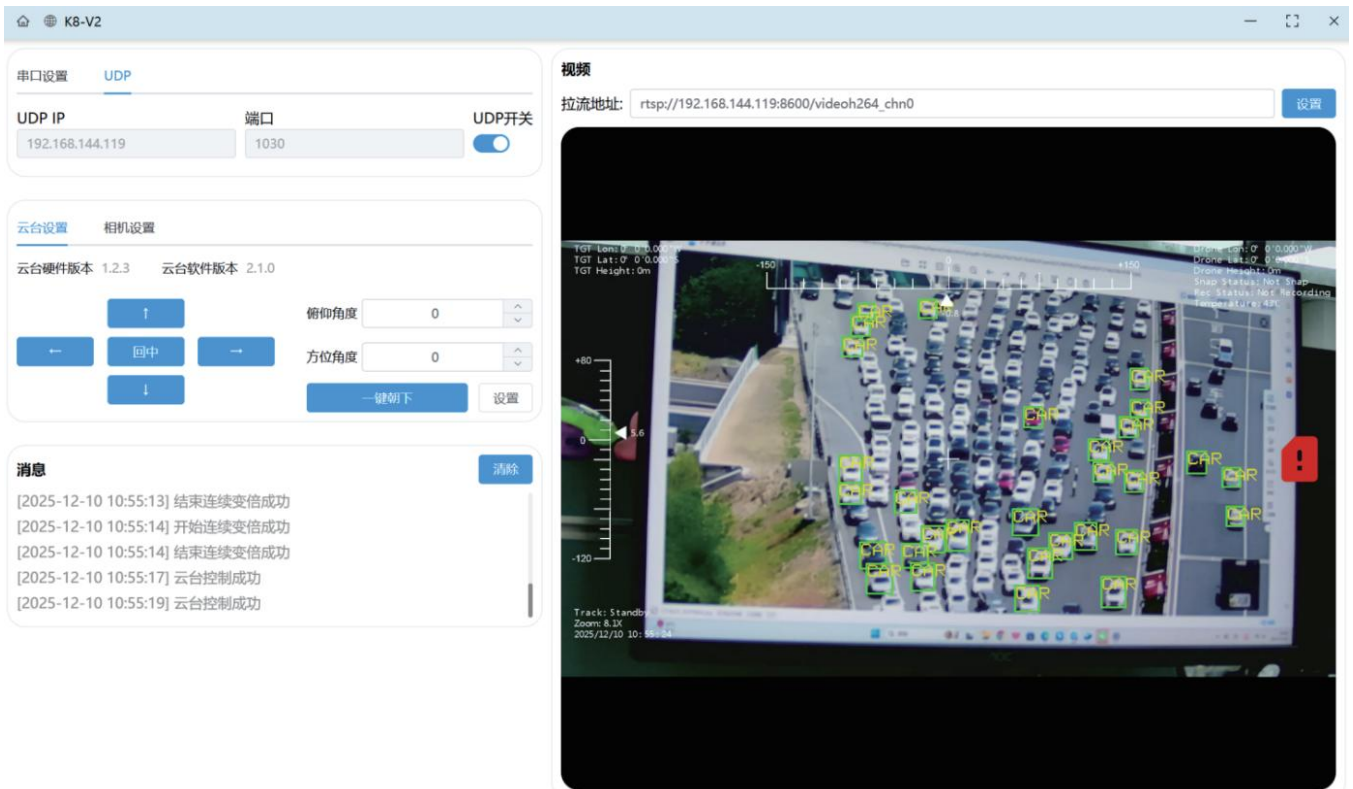
拍照分辨率

录像分辨率

可见光变倍 1.0

框选目标追踪

K8-V2内置人/车常见模型,并提供两种跟踪模式。



识别追踪: 在识别追踪模式下, 已经被识别的目标会被标记为绿色, 点击该绿色框则可直接转为跟踪模式 (跟踪框颜色为蓝色)

K8-V2

串口设置 **UDP**

UDP IP: 192.168.144.119 端口: 1030 UDP开关:

云台设置 **相机设置**

相机版本: 1.0.209

IP地址: 192.168.144.119 [设置] [获取]

视频码流: 4M

视频编码格式: H264 H265

拍照分辨率: 1920 * 1080

录像分辨率: 3840 * 2160

可见光变焦: 1.0

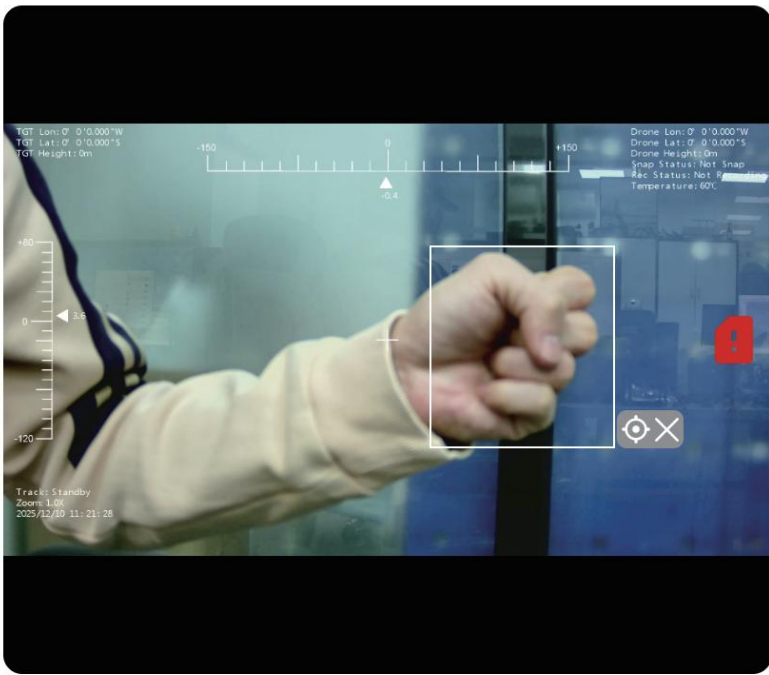
框选目标跟踪:

消息 [清除]

[2025-12-10 11:16:08] 连接成功

视频

拉流地址: rtsp://192.168.144.119:8600/videoh264_chn0 [设置]



TGT Lon: 0° 0' 0.000"W
TGT Lat: 0° 0' 0.000"S
TGT Height: 0m
Drone Lon: 0° 0' 0.000"W
Drone Lat: 0° 0' 0.000"S
Drone Height: 0m
Snap Status: Not Snap
Rec Status: Not Recording
Temperature: 60°C

Track: Standby
Zoom: 1.0x
2025/12/10 11:21:28

K8-V2

串口设置 **UDP**

UDP IP: 192.168.144.119 端口: 1030 UDP开关:

云台设置 **相机设置**

相机版本: 1.0.209

IP地址: 192.168.144.119 [设置] [获取]

视频码流: 4M

视频编码格式: H264 H265

拍照分辨率: 1920 * 1080

录像分辨率: 3840 * 2160

可见光变焦: 1.0

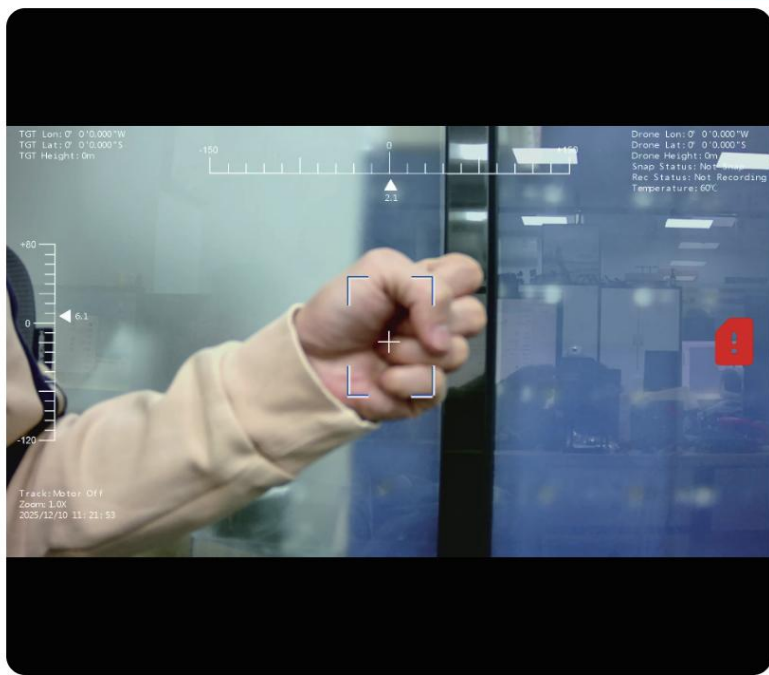
框选目标跟踪:

消息 [清除]

[2025-12-10 11:16:08] 连接成功

视频

拉流地址: rtsp://192.168.144.119:8600/videoh264_chn0 [设置]



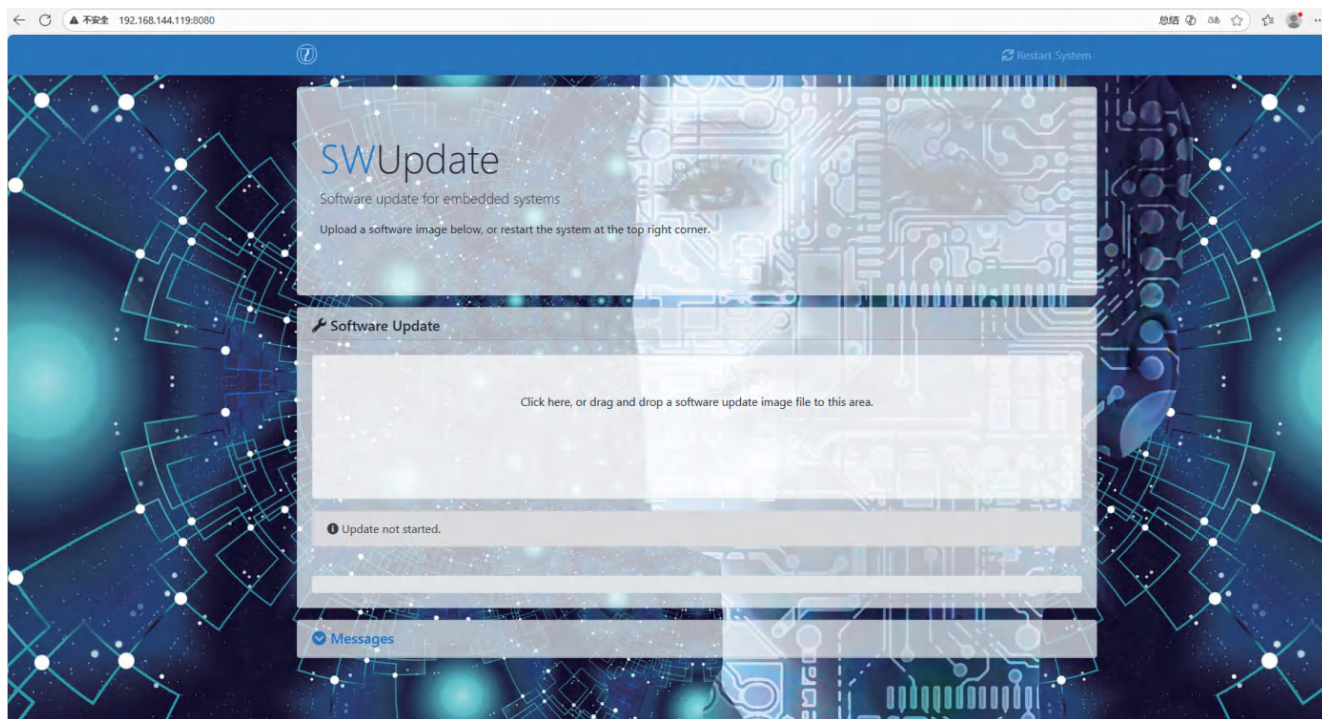
TGT Lon: 0° 0' 0.000"W
TGT Lat: 0° 0' 0.000"S
TGT Height: 0m
Drone Lon: 0° 0' 0.000"W
Drone Lat: 0° 0' 0.000"S
Drone Height: 0m
Snap Status: No
Rec Status: Not Recording
Temperature: 60°C

Track: Master Off
Zoom: 1.0x
2025/12/10 11:21:53

框选目标跟踪: 如果选择框选目标跟踪的方式, 需要用鼠标左键点击感兴趣目标或区域的左上角至右下角完成目标框选(过程中动态框用白色标记), 设备自动进入跟踪模式(跟踪框颜色为蓝色)。

7、产品相机固件升级

使用PC上位机测试线缆的网线连接至电脑，打开网页输入地址:192.168.144.119:8080可进入升级界面，选择固件添加升级即可。



本文档如有更新，恕不另行通知。

您可以在禾启智能官方网站<https://www.hequavtech.com/>查询最新版本